

Coordonnées repérage – Exercices - Devoirs

Exercice 1

Soient les points $A(1; -2; 10)$, $B(-5; 0; 8)$, $C(0; 5; 10)$ dans la base canonique cartésienne $(\vec{e}_x; \vec{e}_y; \vec{e}_z)$

1. Représenter les points A, B et C dans le repère $(\vec{e}_x; \vec{e}_y; \vec{e}_z)$
2. Déterminer l'angle $(\vec{AB}; \vec{AC})$; déterminer les coordonnées de D pour que ABCD soit un parallélogramme
3. Quelle est la surface du parallélogramme ABCD engendré par $(\vec{AB}; \vec{AC})$?

4. Déterminer les coordonnées de \vec{u} et \vec{v} tel que $\vec{u} = \frac{\vec{AB}}{\|\vec{AB}\|}$ et

$$\vec{v} = \frac{\vec{AC}}{\|\vec{AC}\|}$$

5. Déterminer les coordonnées de \vec{w} tel que $(\vec{u}; \vec{v}; \vec{w})$ représente une base orthonormée directe
6. Quelles sont les coordonnées de A, B, C dans la base cylindrique $(\vec{e}_\rho; \vec{e}_\theta; \vec{e}_z)$ (arrondir les angles au degré près)
7. Quelles sont les coordonnées de A, B, C dans la base sphérique $(\vec{e}_\rho; \vec{e}_\theta; \vec{e}_\phi)$ (arrondir les angles au degré près)

Exercice 2

Soient les points $A(5; 6)$, $B(-1; 3)$, $C(-5; 0)$ dans la base canonique cartésienne B1 $(\vec{e}_{x1}; \vec{e}_{y1})$

1. Représenter les points A, B et C
2. On réalise une rotation de $+\frac{\pi}{3}$ de la base canonique B1; on appelle B2 la nouvelle base; déterminer les coordonnées de $(\vec{e}_{x2}; \vec{e}_{y2})$ dans la base B1
3. Déterminer les coordonnées des points A, B et C dans B2

Exercice 3

Soit le point $A\left(\frac{5\sqrt{3}}{4}; \frac{5}{4}; \frac{5\sqrt{3}}{2}\right)$ dans la base canonique cartésienne $(\vec{e}_x; \vec{e}_y; \vec{e}_z)$ et $B\left(5; \frac{\pi}{3}; -\frac{\pi}{4}\right)$ dans la base sphérique $(\vec{e}_\rho; \vec{e}_\theta; \vec{e}_\phi)$

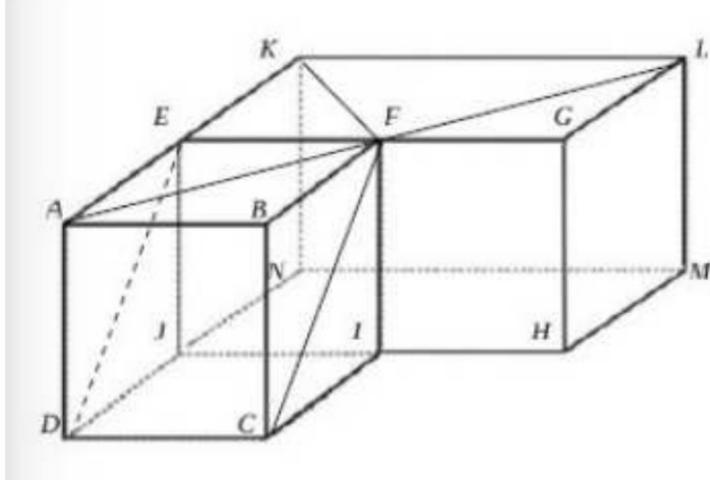
1. Quelles sont les coordonnées cylindriques de A ?
2. Quelles sont les coordonnées sphériques de A ?
3. Quelles sont les coordonnées cartésiennes de B ?
4. Quelles sont les coordonnées cylindriques de B ?
5. Combien vaut l'angle (\vec{OA}, \vec{OB}) arrondi au degré près ?

Exercice 4

1. Soit A le point de coordonnées cylindriques $\rho = \sqrt{3}$, $\varphi = -\frac{\pi}{3}$ et $z = 1$.
 - (a) Faire un schéma et placer les valeurs de ρ , φ et z .
 - (b) Donner les coordonnées cartésiennes du point A.
 - (c) Donner les coordonnées sphériques du point A.
2. Soit B le point de coordonnées sphériques : $r = 4$, $\theta = \frac{\pi}{6}$ et $\varphi = \frac{2\pi}{3}$.
 - (a) Faire un schéma et placer les valeurs de r , θ et φ .
 - (b) Donner les coordonnées cartésiennes du point B.
 - (c) Donner les coordonnées cylindriques du point B.

Exercice 5

Sur la figure ci-dessous, $ABCDEFIJ$ est un cube et $EGHJKLMN$ est un parallélépipède rectangle tel que $HM = CI$ et $JH = 2JI$



1. Déterminer les coordonnées cartésiennes des points N , G , D et A : dans le repère $(J; \vec{JD}; \vec{JI}; \vec{JE})$.
2. Déterminer des coordonnées cylindriques des points C , B , I , F , K , D et L dans le repère $(J; \vec{JD}; \vec{JI}; \vec{JE})$.
3. Déterminer des coordonnées sphériques des points N , H , A , E , K , F et G dans le repère $(J; \vec{JD}; \vec{JI}; \vec{JE})$.

Exercice 6

Soient les points $A(-2;5)$, $B(2,-3)$, $C(-3;7)$, $D(1;-5)$ dans la base canonique cartésienne $B1 (\vec{e}_{x1}; \vec{e}_{y1})$

1. Représenter les points A , B et C
2. On réalise une rotation de $-\frac{5\pi}{6}$ de la base canonique $B1$; on appelle $B2$ la nouvelle base ; déterminer les coordonnées de $(\vec{e}_{x2}; \vec{e}_{y2})$ dans la base $B1$
3. Déterminer les coordonnées des points A , B , C et D dans $B2$

Exercice 7

Soient les points $A(-8;5;3)$, $B(2;1;-5)$, $C(-4;-1;9)$ dans la base canonique cartésienne $(\vec{e}_x; \vec{e}_y; \vec{e}_z)$

1. Représenter les points A , B et C dans le repère $(\vec{e}_x; \vec{e}_y; \vec{e}_z)$
2. Déterminer l'angle $(\vec{AB}; \vec{AC})$; déterminer les coordonnées de D pour que $ABDC$ soit un parallélogramme
3. Quelle est la surface du parallélogramme $ABDC$ engendré par $(\vec{AB}; \vec{AC})$?
4. Déterminer les coordonnées de \vec{u} et \vec{v} tel que $\vec{u} = \frac{\vec{AB}}{\|\vec{AB}\|}$ et

$$\vec{v} = \frac{\vec{AC}}{\|\vec{AC}\|}$$

5. Déterminer les coordonnées de \vec{w} tel que $(\vec{u}; \vec{v}; \vec{w})$ représente une base orthonormée directe
6. Quelles sont les coordonnées de A , B , C dans la base cylindrique $(\vec{e}_\rho; \vec{e}_\phi; \vec{e}_z)$ (arrondir les angles au degré près)
7. Quelles sont les coordonnées de A , B , C dans la base sphérique $(\vec{e}_\rho; \vec{e}_\theta; \vec{e}_\phi)$ (arrondir les angles au degré près)