

# Cinématique du point – Exercices – Devoirs

## Exercice 1

On donne les équations horaires d'un point M sous la forme :

- $\begin{cases} x = 2t + 3 \\ y = 4t + 2 \end{cases}$       -  $\begin{cases} x = t + 1 \\ y = t^2 + 2 \end{cases}$       -  $\begin{cases} x = 2\cos(t) + 2 \\ y = 2\sin(t) - 1 \end{cases}$
- Détermine pour les trois cas l'équation de la trajectoire décrite par le point M.
- Dédurre pour chacun des cas les composantes du vecteur vitesse et accélération du point M.

## Exercice 2

Un mobile M décrit une hélice circulaire d'axe Oz ; on le repère par ses coordonnées cylindriques  $(r, \theta, z)$  ; l'équation de la trajectoire est :

$$\begin{cases} r = 5 \\ \theta = 10 \cdot t \\ z = 3(1 - 10 \cdot t) \end{cases}$$

On lâche le mobile à  $t = 0$  et il effectue 2 tours avant d'atteindre le plan  $z = 0$

1. Exprimer le vecteur vitesse  $\vec{v}$  du mobile, dans la base  $\mathcal{B}\{\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z\}$ .
2. Exprimer la norme  $v$  du vecteur vitesse
3. On nomme  $ds$  la longueur élémentaire parcourue par le mobile pendant la durée  $dt$ . Après avoir relié  $ds$  à  $v$ , exprimer la distance parcourue par le mobile.
4. Exprimer le vecteur accélération et commenter.

## Exercice 3

Un mobile subit un mouvement circulaire de rayon  $R_0$  et d'équation

$$\theta(t) = a t^2 \text{ où } a = \mathbf{C}^{\text{te}}.$$

Trouver sa vitesse et son accélération.

## Exercice 6

## Exercice 4

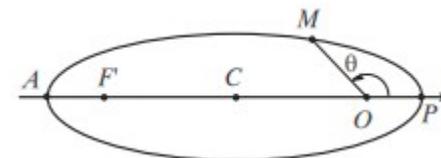
Pour chacune des questions, indiquer les propositions exactes :

- 1) Le vecteur accélération d'un point M :
  - a) est égal à la variation de la vitesse par unité de temps ;
  - b) est égal à la dérivée par rapport au temps du vecteur vitesse instantanée ;
  - c) possède, lorsqu'on l'exprime dans une base orthonormée, des coordonnées obtenues en dérivant les coordonnées correspondantes du vecteur vitesse.
- 2) Le vecteur accélération d'un point M en **mouvement rectiligne accéléré** est :
  - a) toujours porté par la trajectoire ;
  - b) de même sens que le vecteur vitesse ;
  - c) toujours de valeur constante.
- 3) Le vecteur accélération d'un point M se déplaçant sur une **trajectoire curviligne** est :
  - a) tangent à la trajectoire ;
  - b) dirigé vers l'intérieur de la trajectoire ;
  - c) nul si la vitesse de M est constante.

## Exercice 5

L'équation polaire d'un ellipse avec origine au foyer est  $r = \frac{3}{1 + 0,5 \cdot \cos \theta}$

1. Représenter l'ellipse en utilisant la convention suivante



2. Sachant que  $r^2 \cdot \dot{\theta} = 3$  déterminer  $\vec{v}$  dans la base  $(\vec{e}_r, \vec{e}_\theta)$  en fonction de  $\theta$
3. Construire  $\vec{v}$  pour  $\theta = 0$ ,  $\theta = \frac{\pi}{2}$ ,  $\theta = \pi$ ,  $\theta = \frac{3 \cdot \pi}{2}$
4. Construire  $\vec{a}$  pour  $\theta = 0$ ,  $\theta = \frac{\pi}{2}$ ,  $\theta = \pi$ ,  $\theta = \frac{3 \cdot \pi}{2}$  en supposant le mouvement à force centrale

## Exercice 6

Dans le plan  $(xOy)$  d'un repère  $\mathcal{R}(O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$ , un point  $P$  possède à l'instant  $t$  les coordonnées :  $x = ct^2$  et  $y = bt$ , où  $c$  et  $b$  sont des constantes positives.

- Former l'équation cartésienne du support de la trajectoire et le représenter.
- a) Calculer les composantes du vecteur vitesse  $\vec{v}_{P/\mathcal{R}}$ .  
b) Calculer les composantes du vecteur accélération  $\vec{a}_{P/\mathcal{R}}$ . Que peut-on dire de  $\vec{a}_{P/\mathcal{R}}$  ?  
c) Sur la figure de la question 1., rajouter les vecteurs  $\vec{v}_{P/\mathcal{R}}$  et  $\vec{a}_{P/\mathcal{R}}$ .
- a) Calculer  $\|\vec{v}_{P/\mathcal{R}}\|$ . Le mouvement est-il accéléré, retardé ou uniforme ?  
b) Déterminer la composante tangentielle  $a_t$  de  $\vec{a}_{P/\mathcal{R}}$ .  
c) En déduire la composante normale  $a_n$  de  $\vec{a}_{P/\mathcal{R}}$ .
- a) Calculer  $\cos \alpha$ , sachant que  $\alpha = (\vec{e}_x, \vec{v}_{P/\mathcal{R}})$ .  
b) A l'aide de  $\|\vec{a}_{P/\mathcal{R}}\|$  et de  $\alpha$ , retrouver la composante normale  $a_n$ .

## Exercice 7

Dans le repère cartésien  $\mathcal{R}(O, \vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z)$ , un point  $P$  se déplace dans le plan  $(xOy)$ . Ses coordonnées polaires sont  $\rho$  et  $\varphi$ , et ses coordonnées cartésiennes  $x$  et  $y$  à l'instant  $t$ , sont telles que :  $x(t) = \rho \cos(\omega t)$  et  $y(t) = \rho \sin(\omega t)$ .

- Exprimer les coordonnées cylindriques  $\rho$  et  $\varphi$  en fonction de  $x$  et  $y$ .
- Sur un dessin, représenter le repère cartésien, le point  $P$  et la base polaire  $(\vec{e}_\rho, \vec{e}_\varphi)$ .
- Calculer  $\left[\frac{d\vec{e}_\rho}{d\varphi}\right]_{\mathcal{R}}$  et  $\left[\frac{d\vec{e}_\varphi}{d\varphi}\right]_{\mathcal{R}}$  en projection dans la base cartésienne  $\mathcal{B}$  liée à  $\mathcal{R}$ .
- En déduire les expressions de ces dérivées vectorielles dans la base cylindrique  $\mathcal{B}_{cyl}$ .
- $\varphi$  étant fonction du temps, calculer à l'aide de la question précédente les expressions de  $\left[\frac{d\vec{e}_\rho}{dt}\right]_{\mathcal{R}}$  et  $\left[\frac{d\vec{e}_\varphi}{dt}\right]_{\mathcal{R}}$  dans  $\mathcal{B}_{cyl}$  en fonction de  $\frac{d\varphi}{dt}$ .

- Grâce aux questions précédentes, retrouver les expressions du vecteur vitesse  $\vec{v}_{P/\mathcal{R}}$  et du vecteur accélération  $\vec{a}_{P/\mathcal{R}}$  dans la base polaire en fonction du temps. En déduire la nature du mouvement.
- Déterminer l'équation cartésienne de la trajectoire. Montrer que celle-ci est un cercle.
- Déduire de l'expression de  $\|\vec{a}_{P/\mathcal{R}}\|$  le rayon du cercle.
- Pourquoi  $\left[\frac{d\vec{e}_\rho}{dt}\right]_{\mathcal{R}_{cyl}} = \vec{0}$  et  $\left[\frac{d\vec{e}_\varphi}{dt}\right]_{\mathcal{R}_{cyl}} = \vec{0}$  ?
- Calculer  $\left[\frac{d\vec{e}_x}{dt}\right]_{\mathcal{R}_{cyl}}$  et  $\left[\frac{d\vec{e}_y}{dt}\right]_{\mathcal{R}_{cyl}}$  en projection sur  $\mathcal{B}_{cyl}$ , puis en projection sur  $\mathcal{B}$ .

## Exercice 8

Un « disque vynile 33 tr », placé sur la platine du tourne-disque, effectue un mouvement de rotation uniforme à raison de 33 tours par minute. Calculer :

- sa vitesse angulaire de rotation, sa période et sa fréquence ;
- la vitesse et les accélérations (normale, tangentielle et totale) d'un point  $M$  à la périphérie du disque (rayon  $R = 15 \text{ cm}$ ).

## Exercice 9

Une voiture accélère sur une route rectiligne (direction  $+\vec{e}_x$ ) de façon constante à partir du repos jusqu'à la vitesse  $v_0 = 30 \text{ ms}^{-1}$  en  $t = 10 \text{ s}$ . Elle roule ensuite à vitesse constante dans la même direction. On assimile la voiture à un point matériel  $M$ . On observe son mouvement par rapport au référentiel lié à la route.

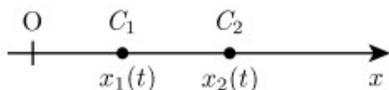
- On note  $a_0$  l'accélération de la voiture. Déterminer et tracer l'évolution de la vitesse  $\vec{v}(t)$ . En déduire la valeur de  $a_0$ .
- Calculer  $x(t)$  puis déterminer la distance que parcourt la voiture pendant la phase d'accélération. Tracer  $x(t)$ .
- Déterminer la distance parcourue pendant que sa vitesse passe de  $v = 20 \text{ ms}^{-1}$  à  $v_0$ .

## Exercice 10

En vue d'un semi-marathon, deux coureurs s'entraînent ensemble. Le coureur 1 est en retard pour l'entraînement et doit rattraper le coureur 2 durant un laps de temps qu'il faut déterminer.

On note  $C_1$  le coureur 1 et  $C_2$  le coureur 2 (voir figure ci-dessous).  $C_1$  voulant rattraper  $C_2$ , il court avec une accélération constante  $\vec{a}_1 = a_1 \vec{e}_x$  telle que  $a_1 = 0,01 \text{ m.s}^{-2}$ . Le coureur  $C_2$ , lui, court à une vitesse constante de  $4 \text{ m.s}^{-1}$  dans le sens  $\vec{e}_x$ .

A l'instant initial, le coureur  $C_1$  part de l'origine du repère d'espace avec une vitesse de  $5 \text{ m.s}^{-1}$ , sachant qu'au même instant le coureur  $C_2$  a déjà parcouru 500 m. On repère la position de  $C_1$  sur la ligne droite par  $x_1(t)$  et la position de  $C_2$  par  $x_2(t)$ .

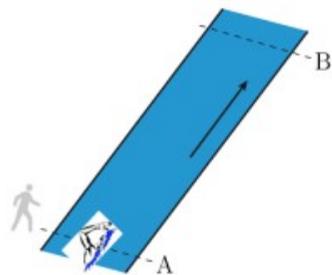


1. Comment qualifiez-vous le mouvement de  $C_1$  et celui de  $C_2$  ?
2. Déterminer l'abscisse  $x_1(t)$  du coureur 1.
3. Déterminer l'abscisse  $x_2(t)$  du coureur 2.
4. Déterminer le temps mis par  $C_1$  pour rattraper  $C_2$ .
5. En déduire l'abscisse du point de rencontre.

## Exercice 11

On considère un nageur et un marcheur. Les deux sont supposés se déplacer à la même vitesse : le nageur nage à  $2 \text{ m.s}^{-1}$  par rapport à l'eau et le marcheur se déplace à  $2 \text{ m.s}^{-1}$  par rapport au sol.

Ces deux personnages font l'aller-retour en ligne droite et sans s'arrêter d'un point  $A$  à un point  $B$ , puis retour en  $A$ . La distance entre  $A$  et  $B$  est de 6 m. La rivière coule à une vitesse de  $1 \text{ m.s}^{-1}$  de  $A$  vers  $B$ .



Quel personnage revient en premier en  $A$  ? Justifiez votre réponse par le calcul.